## INSPECTION STAGE FOR LIQUID CRYSTAL SUBSTRATE

Publication number: JP10133188
Publication date: 1998-05-22

Inventor: SHIZAWA NORITAKE
Applicant: HITACHI ELECTR ENG

Classification:

- international: G01R31/00; G01M11/00; G02F1/13; G02F1/1333;

**G01R31/00; G01M11/00; G02F1/13;** (IPC1-7): G02F1/1333; G01M11/00; G01R31/00; G02F1/13

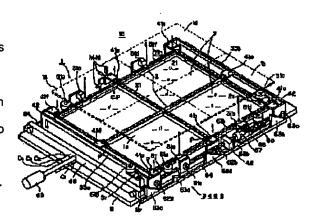
- European:

Application number: JP19960299881 19961025 Priority number(s): JP19960299881 19961025

Report a data error here

#### Abstract of JP10133188

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve the inspection throughput by operating substrate elevation tables which pass and receive substrates to the from a substrate conveyance mechanism to load or unload the substrates to and from a vacuum holding frame, probe card elevation tables, and pressure rollers which position the substrates, in the prescribed order. SOLUTION: Cam rods 64 and 66 move through an operation C1 of an air cylinder 69 first to pass a common substrate 1 from the substrate conveyance mechanism to the substrate elevation tables 31a to 31d elevated by cam plates 63a to 63e. Then the flank of the common substrate 1 loaded to a vacuum holding frame 2 is pressed and position through operations C2 to C4 of the air cylinder 69 to vacuum-hold the substrate by the frame 2. Then the respective probe card elevation tables 41 are lowered and a probe P comes into contact with wiring terminals of respective liquid crystal substrates to start inspection. After the inspection, the probe card elevation tables 41 stand by and release the respective pressure rollers 51, and the substrate elevation tables 31 unload the common substrate 1.



(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平10-133188

(43)公開日 平成10年(1998)5月22日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	FΙ			
G02F	1/1333	500	G 0 2 F	1/1333	500	
G01M	11/00		G 0 1 M	11/00	T	
G 0 1 R	31/00		G 0 1 R	31/00		
G 0 2 F	1/13	101	G 0 2 F	1/13	101	

#### 審査請求 未請求 請求項の数3 FD (全 4 頁)

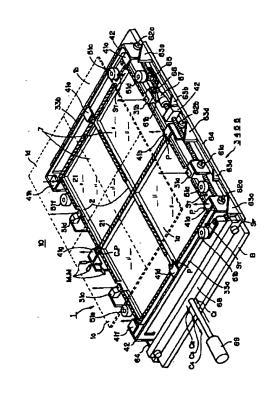
(21)出願番号	<b>特顧平8-299881</b>	(71)出顧人	000233480 日立電子エンジニアリング株式会社	
(22)出顧日	平成8年(1996)10月25日	(72)発明者	東京都渋谷区東3丁目16番3号 志澤 礼健 東京都渋谷区東3丁目16番3号 日立電子 エンジニアリング株式会社内	
		(74)代理人	弁理士 梶山 佶是 (外1名)	

## (54) 【発明の名称】 液晶基板の検査ステージ

### (57)【要約】

【課題】 液晶基板またはその共通基板のローディング や位置決め、プローブの接触などのハンドリングを効率 的に行う検査ステージ。

【解決手段】 検査ステージ10は、液晶基板(またはその共通基板)1のサイズに対応する大きさを有し、上表面に基板1をエア吸着する吸着膜21が貼付された吸着フレーム2と、吸着フレーム2の外周にそれぞれ配設され、上昇して基板搬送機構との間で基板1を授受し、下降して基板1を吸着フレーム2にローディングまたはアンローディングする基板昇降台群3、プローブPを基板1の配線端子に接触させるプローブカードを搭載し、上昇して待避し、下降してプローブカードを搭載し、上昇して待避し、下降してプローブPを基板1の側面を弾性的に押圧して位置決めする押圧ローラー群5、および各押圧ローラー群5を、所定の順序で動作させる駆動機構6とにより構成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】液晶基板またはその共通基板のサイズに対 応する大きさを有し、上表面に該基板にをエア吹き付 け、エア吸着する吸着部材が貼付された吸着フレーム と、該吸着フレームの外周にそれぞれ配設され、上昇し て基板搬送機構との間で該基板を授受し、下降して該吸 着フレームに対して該基板をローディングまたはアンロ ーディングする複数の基板昇降台、プローブを有するプ ローブカードを搭載し、上昇して待避し、下降して該プ ローブを該基板の配線端子に接触させる複数のプローブ 10 カード昇降台、該基板の側面を弾性的に押圧して位置決 めする複数の押圧ローラー、および、該各基板昇降台と 該各プローブカード昇降台および該各押圧ローラーを、 所定の順序で動作させる駆動機構、とにより構成された ことを特徴とする、液晶基板の検査ステージ。

【請求項2】前記吸着部材は、多孔質の焼結樹脂材から なる吸着膜として形成されたことを特徴とする、請求項 1 記載の液晶基板の検査ステージ。

【請求項3】前記駆動機構は、前記各基板昇降台と各プ ローブカード昇降台および各押圧ローラーに、それぞれ 20 設けたフォロワーと、該各フォロワーのそれぞれに係合 するカムが配置されたカムロッド、および該カムロッド を駆動するエアシリンダとにより構成されたことを特徴 とする、請求項1または2記載の液晶基板の検査ステー ジ。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、液晶基板を検査 するために、そのローディングや位置決めなどのハンド リングを行う検査ステージに関する。

[0002]

【従来の技術】液晶基板は製作後、その欠陥の有無など の品質が検査される。検査においては、液晶基板は検査 ステージにローディングされて位置決めされ、液晶基板 の配線端子に対してプローブを接触して検査がなされ、 検出した欠陥の位置を特定し、欠陥は可能なかぎり修正 されている。なお、液晶基板は複数枚を1枚のマザー基 板(共通基板)形成して、いわゆる複数枚どりの方式が 効率的であるとして行われており、検査はこの共通基板 に対してなされる。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従来においては、検査 ステージに対する液晶基板または共通基板のローディン グや位置決め、プローブの接触などのハンドリングは、 すべて手作業によりなされ、また検査は目視によりなさ れていたが、最近における液晶基板の旺盛な需要に対応 して、その生産と検査量が増大しているため、その搬送 と検査方法は自動化されており、これに対応して基板の ハンドリングを効率的に行う検査ステージが要請されて いる。この発明は以上の要請に対する検査ステージを提 50 台および各押圧ローラーが、それぞれ上記の順序に従っ

供することを課題とする。

[0004]

【課題を解決するための手段】この発明は、上記の課題 を解決した液晶基板の検査ステージであって、液晶基板 またはその共通基板のサイズに対応する大きさを有し、 上表面に基板をエア吸着する吸着部材が貼付された吸着 フレームと、吸着フレームの外周にそれぞれ配設され、 上昇して基板搬送機構との間で基板を授受し、下降して 基板を吸着フレームにローディングまたはアンローディ ングする複数の基板昇降台、プローブを有すプローブカ ードを搭載し、上昇して待避し、下降してプローブを基 板の配線端子に接触させる複数のブローブカード昇降 台、基板の側面を弾性的に押圧して位置決めする複数の 押圧ローラー、および、各基板昇降台と各プローブカー ド昇降台および各押圧ローラーを、所定の順序で動作さ せる駆動機構とにより構成される。

【0005】上記において、吸着部材は多孔質の焼結樹 脂材からなる吸着膜として形成する。駆動機構は、各基 板昇降台と各プロープカード昇降台および各押圧ローラ ーに、それぞれ設けたフォロワーと、各フォロワーのそ れぞれに係合するカムが配置されたカムロッド、および カムロッドを駆動するエアシリンダとにより構成され る。

[0006]

【発明の実施の形態】以下、上記の検査ステージにおけ る液晶またはその共通基板のハンドリング動作を説明す る。駆動機構の所定の順序動作により、まず複数の基板 昇降台はともに上昇して基板搬送機構より基板が渡さ れ、吸着フレームの吸着部材、例えば、吸着膜からエア を吹き出し、ついで吸着フレームまで下降してこれに基 板をローディングする。ローディングされた基板はエア フローティングされた状態で、側面が各押圧ローラーに より弾性的に押圧されて位置決めされ、吸着フレームの 上表面の吸着部材にガラス基板の内側、外側の順にエア 吸着させる。これにより、ガラス基板は、ステージにな らされる。この間、プローブカード昇降台は上昇して待 避しており、基板がエア吸着されると下降して、搭載し たプローブカードのプローブを基板の配線端子に接触さ せて検査が開始される。検査が終了すると、まずプロー 40 ブカード昇降台が上昇して待避し、ついで各基板昇降台 が基板をアンローディングして上昇し、基板搬送機構が これを受け取ると、基板のハンドリング動作の1サイク ルが終了する。

【0007】上記の吸着部材を形成する多孔質の焼結樹 脂材は、エアを良く透過し、また表面が非常に滑らかで 基板に傷が付かないので、検査ステージには適切であ る。駆動機構は、そのエアシリンダによりカムロッドを 駆動すると、これに配置された各カムが係合するフォロ ワーを移動して、各基板昇降台と各プローブカード昇降 て基板を昇降または押圧して、ローディング、アンロー ディング、または位置決めがなされ、基板のハンドリン グが効率的になされる。

#### [0008]

【実施例】図1は、この発明の検査ステージ10の一実 施例の斜視外観を示す。ただし、検査ステージ10は、 4枚の液晶基板 1a, 1b, 1c, 1d が形成された 4枚どり の共通基板1に対するものとする。検査ステージ10 は、吸着フレーム2と、その外周にそれぞれ配設された 基板昇降台群3、プローブカード昇降台群4、押圧ロー ラー群5、および駆動機構6とにより構成される。吸着 フレーム 2 は、 4 枚の液晶基板 1a ~ 1d に対応する " 田"の字形をなしてベース板Bに固定され、その上表面 には多孔質の焼結樹脂材よりなる吸着部材として吸着膜 21が貼付けられる。なお、吸着フレーム2の4つの枠内 には検査に必要な放射電極板7がそれぞれ配置される。 基板昇降台群3は、ベース板Bの図示の位置に配置され た4個の基板昇降台31a.31b.31c.31d よりなる。プロー ブカード昇降台群4は、8個のプローブカード昇降台41 a, 41b, 41c, 41d, 41e, 41f, 41g, 41h よりなり、そのうちの 各3個(41a,41d,41f), (41c,41e,41h)は共通支持板42 によりベース板Bに固定され、他の2個 (41b,41g)はそ れぞれ単独でベース板Bに固定される。各プローブカー ド昇降台41はプローブPを有し、これらは4枚の液晶基 板1a~1d の各3角に設けた配線端子にそれぞれ対応 する。なお図示は省略するが、各プローブカード昇降台 41には、プローブPを配線端子に良好に接触させるため に、プローブPをXYZ3軸の方向に微小移動するマイ クロメータが設けられる。

【0009】押圧ローラー群5は、6個の押圧ローラー 51a, 51b, 51c, 51d, 51e, 51f よりなり, これらはスプリン グSp により内方に付勢され、またこのうちの3個(51) a,51b,51c ) にはストッパSτ が設けられ、他の3個 (51d,51e,51f) には設けられない。駆動機構6は、手 前側においては、2個の基板昇降台31a,31b と、3個の プローブカード昇降台41a,41b,41c にそれぞれ設けたフ ォロワー61a.61b と62a.62b.62c 、これらに係合する5 個のカム板63a,63b,63c,63d,63e が配置されたカムロッ ド64、および1個の押圧ローラー51d に設けたフォロワ -65と、これに係合し、カムロッド66に固定されたカム リング67よりなる機構が配設され、向かい側においても ほぼ同様の機構(ただし、2個の押圧ローラー51d,51f に対するフォロワー65とカムリング67を有する)が配設 され、これらの両側の機構は結合アーム68により結合さ れ、結合アーム68にはエアシリンダ69が結合される。

【0010】以下、上記の検査ステージ10における共 通基板1のハンドリング動作を説明する。まず、エアシ リンダ69を矢印C1の方向の第1動作させると、各カム ロッド64.66 が右方向に移動して、各カム板63a ~63e と各カムリング67が、対応するフォロワーを上昇または 50 押圧ローラー群、51a ~51f …押圧ローラー、6 …駆動

回動させ、各基板昇降台31a ~31d と各プローブカード 昇降台41a ~41h はともに上昇し、押圧ローラー51a は 待避する。(以下各カム板63、カムリング67のフォロワ ーに対する係合動作は省略する)。上昇した各基板昇降 台31a ~31d に対して、基板搬送機構(図示省略)より 共通基板1が渡され、ついでエアシリンダ69を矢印C2 で示す第2動作させると、各基板昇降台31は吸着フレー ム2の近くまで下降し、これに共通基板1がローディン グされ、その側面が各押圧ローラー51a ~51f により弾 10 性的に押圧される。

【0011】この場合、3個の押圧ローラー51a,51b,51 c はストッパST により定位置に停止して弾性押圧する が、他の3個(51d,51e,51f )は弾性押圧を続けるの で、共通基板1は移動して定位置に位置決めされる。さ らにエアシリンダ69を矢印C3で示す第3動作させる と、各基板昇降台31はさらに下降して、共通基板1を吸 着フレーム2の上表面の吸着膜21に載置し、吸着機構 (図示省略)を動作して共通基板1は吸着膜21にエア吸 着される。この場合のエア吸着は、吸着フレーム2の中 心部を先とし、漸次周辺に及ぶ方式とすることにより、 共通基板1の湾曲が防止される。

【0012】ついでエアシリンダ69を矢印C4で示す第 4動作させると、各プローブカード昇降台41は下降し て、各プローブカードのプローブPが各液晶基板 la ~ 1d の配線端子に接触して検査が開始される。検査が終 了すると、上記の逆順に、まず各プローブカード昇降台 41が上昇して待避し、ついで各押圧ローラー51の弾性押 圧が解放され、各基板昇降台31が共通基板 1 をアンロー ディングして上昇し、基板搬送機構がこれを受け取って 30 ハンドリング動作は1巡する。以上により、検査ステー ジ10に対する共通基板1のハンドリング動作は、エア シリンダ69の順次の動作により効率的になされるわけで ある。

### [0013]

【発明の効果】以上の説明のとおり、この発明の検査ス テージによれば、液晶基板のローディング、アンローデ ィング、位置決め、および配線端子に対するプローブの 接触、などのハンドリング動作が、駆動機構のエアシリ ンダの順序動作により効率的に行われるもので、液晶基 板の検査スループットの向上に寄与する効果には、大き いものがある。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】 図1は、この発明の検査ステージの一実施例 の斜視外観図である。

## 【符号の説明】

1…液晶基板の共通基板、1a~1d…液晶基板、2… 吸着フレーム、21…吸着膜、3…基板昇降台群、31a~ 31d … 基板昇降台、 4 … プローブカード昇降台群、41a ~41h …プローブカード昇降台、42…共通支持板、5…

機構、61, 62,65 …フォロワー、63…カム板、64,66 … カムロッド、67…カムリング、68…結合アーム、69…エ アシリンダ、10…この発明の検査ステージ、Sτ …ス

トッパ、Sp …スプリング、B…ベース板、C1 ~C4 …エアシリンダの動作方向と順序を示す矢印。

## 【図1】

(4)

